Matemáticas Aplicadas para Diseño de Videojuegos

4. Trigonometría

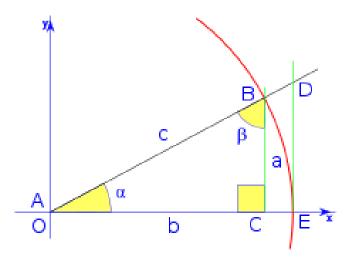
Matemáticas Aplicadas

Contenidos

- Ángulos: unidades de medida.
- > Razones trigonométricas.
- > Funciones trigonométricas.
- Coordenadas polares y esféricas.
- Identidades trigonométricas.

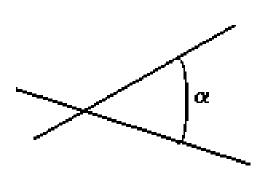
Trigonometría

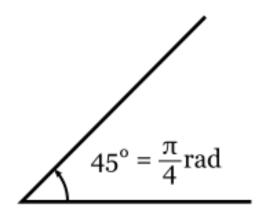
Es la rama de la matemáticas que estudia la relación entre los ángulos y los lados de los triángulos.



Ángulos: Unidades de medidas

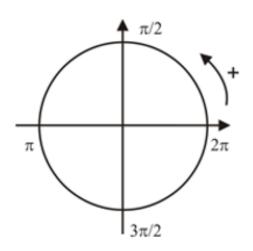
➤ Las principales unidades de medidas de los ángulos son los radianes y los grados hexadesimales.

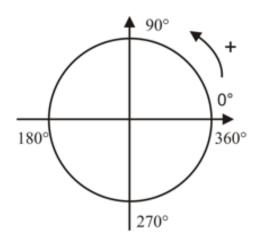




Ángulos: Unidades de medidas

Las principales unidades de medidas de los ángulos son los radianes y los grados hexadecimales.





Ángulos: Unidades de medidas

- Nosotros estamos más relacionados con los grados. Sin embargo, el radián es el usado en el Sistema Internacional.
- ➤ Por lo que debemos realizar conversiones:

$$\frac{360}{2\pi} = \frac{180}{\pi} = \frac{grados}{radianes} \longrightarrow radianes = \frac{grados * \pi}{180}$$

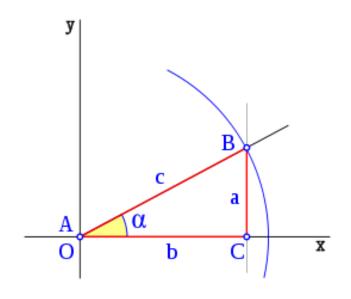
Razones Trigonométricas

➤ El triángulo rectángulo ACB lo usaremos para definir razones trigonométricas: seno, coseno y tangente.

$$\sin \alpha = \frac{a}{c} = \frac{\overline{CB}}{\overline{AB}}$$

$$\cos \alpha = \frac{b}{c} = \frac{\overline{AC}}{\overline{AB}}$$

$$\tan \alpha = \frac{a}{b} = \frac{\overline{CB}}{\overline{AC}}$$



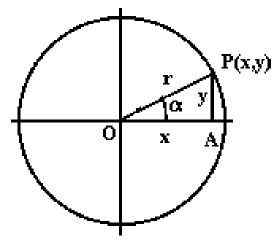
Razones Trigonométricas

Dada una circunferencia de radio r, si tomamos el arco AP, donde A es un punto del semi-eje positivo de las x y P(x,y), el punto del extremo, se definen las siguientes razones trigonométricas.

$$\sin \alpha = \frac{y}{r}$$

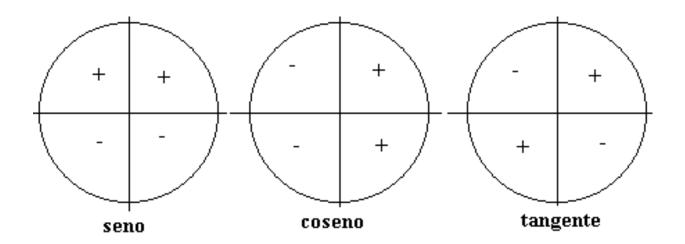
$$\cos \alpha = \frac{x}{r}$$

$$\tan \alpha = \frac{y}{x}$$



Razones Trigonométricas

> Signos de las razones dependiendo del cuadrante.



Razones trigonométricas recíprocas

- > Se definen las razones trigonométricas recíprocas como el inverso multiplicativo de las razones trigonométricas:
 - Secante, Cosecante y Cotangente.

$$\csc \alpha = \frac{1}{\operatorname{sen}\alpha} = \frac{c}{a}$$

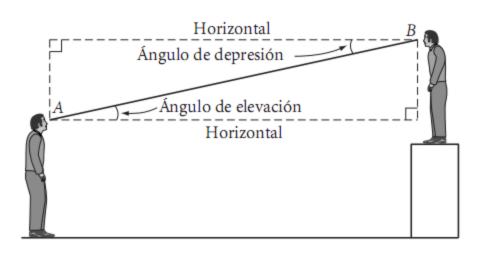
$$\sec \alpha = \frac{1}{\cos \alpha} = \frac{c}{b}$$

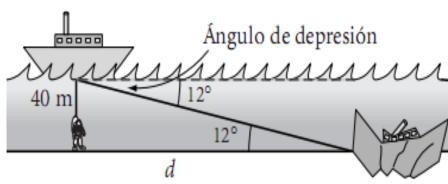
$$\cot \alpha = \frac{1}{\tan \alpha} = \frac{b}{a}$$

Matemáticas Aplicadas

Problemas

> Ángulo de elevación y Ángulo de depresión.





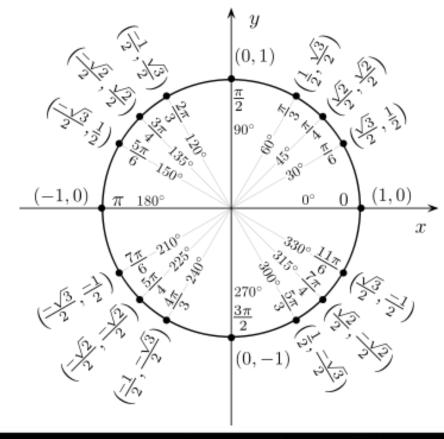
Problemas

- Un problema típico en videojuegos es el seguimiento de enemigos:
 - ¿Qué pasa si el enemigo conoce el ángulo entre él y el protagonista?

- > Al conocer el ángulo entre los 2, conocemos la pendiente: tan a
- Por lo que se utiliza la ecuación de la recta para el movimiento del enemigo: $y = \tan \propto (x x_s) + y_s$

Funciones Trigonométricas

➤ Las funciones trigonométricas pueden ser definidas a través de la circunferencia unitaria (radio=1), centrada en el origen.

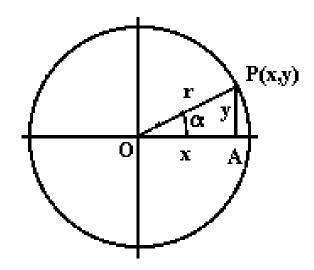


Funciones Trigonométricas

 \triangleright Por lo que si r = 1, se cumple lo siguiente:

$$\sin \alpha = y$$

$$\cos \alpha = x$$



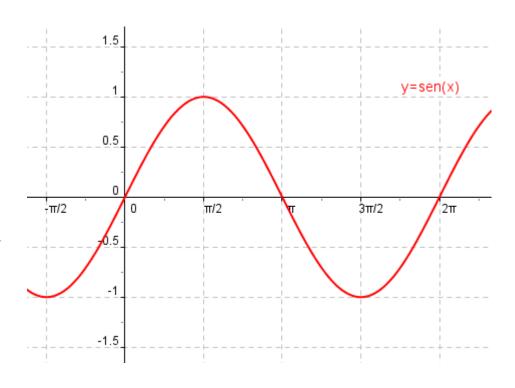
Función seno

$$f(x) = \sin x$$

■ Dominio: ℝ

■ Recorrido: [-1, 1]

Periodicidad: Es periódica, con período 2π .



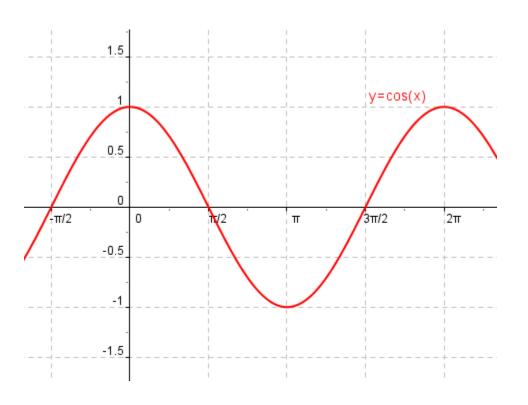
Función coseno

$$f(x) = \cos x$$

■ Dominio: ℝ

■ Recorrido: [-1, 1]

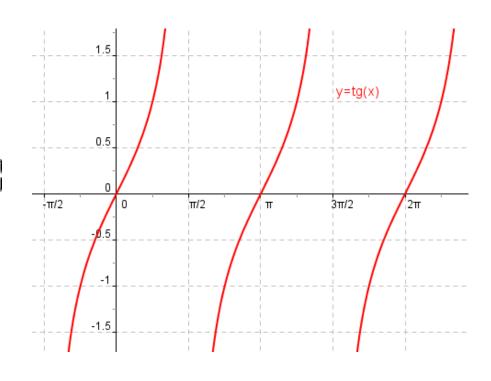
Periodicidad: Es periódica, con período 2π .



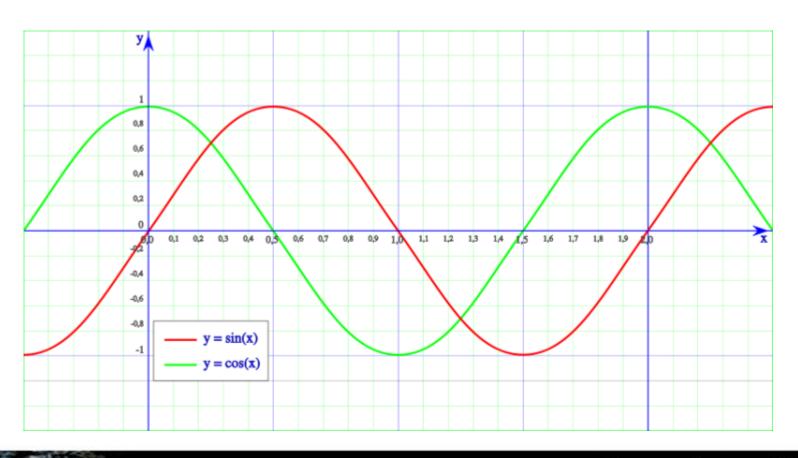
Función tangente

$$f(x) = \tan x$$

- Dominio: $\mathbb{R} = \{\pi/2 + k\pi \mid k \in \mathbb{Z}\}$
- Recorrido: R
- Periodicidad: Es periódica, con período π.



Comparación función seno y coseno



Funciones trigonométricas.

➤ En muchos videojuegos 2D side-scrolling los enemigos presentan un movimiento tipo función seno o coseno.

Problema:

- Recorrido varía entre -1 y 1.
- ➤ Al ser funciones periódicas, para el seno nos interesa x entre
 -Pi y Pi, y para el coseno -Pi / 2 y Pi / 2.

Matemáticas Aplicadas

Funciones trigonométricas.



Funciones Trigonométricas Inversas

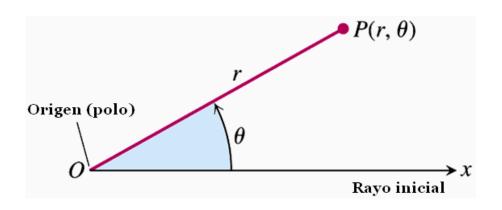
¿Y si tenemos el valor de la razón trigonométrica y deseamos obtener el ángulo?

$$\sin^{-1} \propto = Arcsin \propto$$

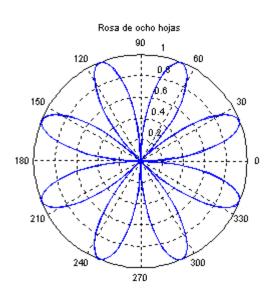
$$cos^{-1} \propto = Arccos \propto$$

$$tan^{-1} \propto = Arctan \propto$$

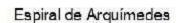
Es un sistema de coordenadas donde cada punto o posición en el plano se determina por un ángulo y una distancia.

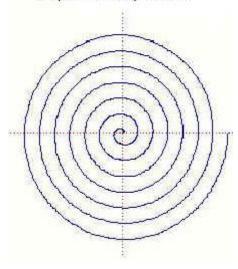


 $r(\theta)$

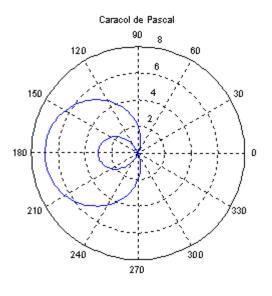


$$r(\phi) = \sin(4 * \phi)$$





$$r(\phi) = a + b * \phi$$



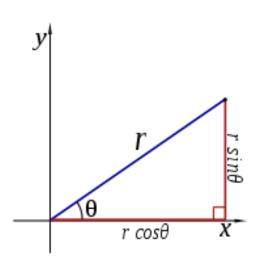
$$r(\phi) = 2 - 5 * \cos(\phi)$$

Lo que nos interesa a nosotros son las coordenadas cartesianas, por lo que debemos realizar alguna transformación del ángulo y la distancia a coordenadas x, y.

$$x = r \cos \theta$$

$$y = r \sin \theta$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$



Ahora ya podemos realizar los movimientos de funciones trigonométricas aplicando las transformaciones de coordenadas polares.

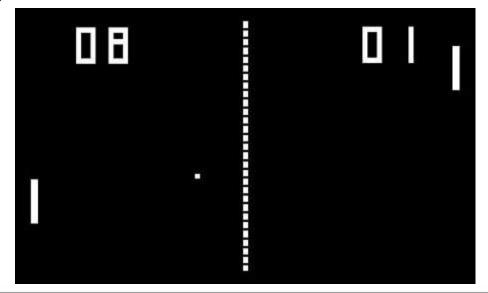


Matemáticas Aplicadas

Videojuego Pong

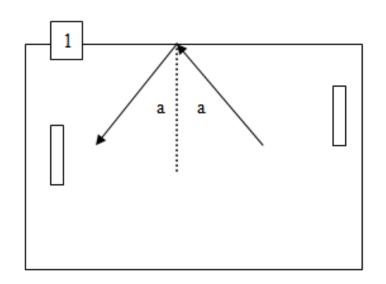
➤ Al chocar la pelota contra las paredes superior o inferior se produce un cambio de dirección, al igual que cuando choca las plataformas. Para modelar el movimiento lo hacemos con

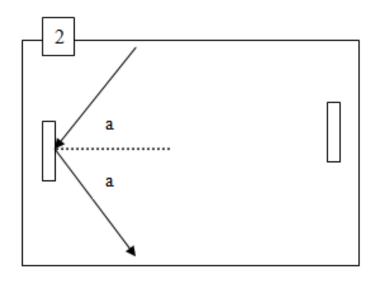
coordenadas polares ©



Videojuego Pong

Tenemos 4 casos distintos en que puede chocar la pelota:

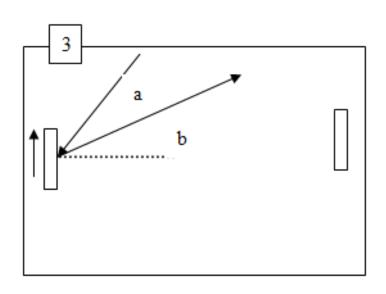


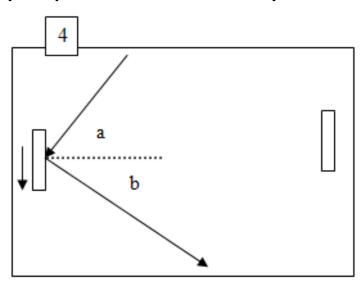


Casos cuando el ángulo se mantiene.

Videojuego Pong

> Tenemos 4 casos distintos en que puede chocar la pelota:

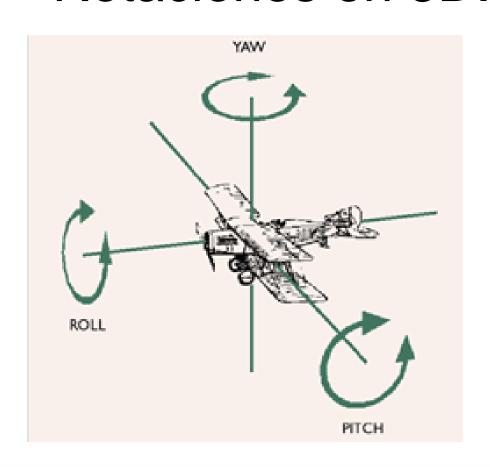




Casos cuando el ángulo varía.

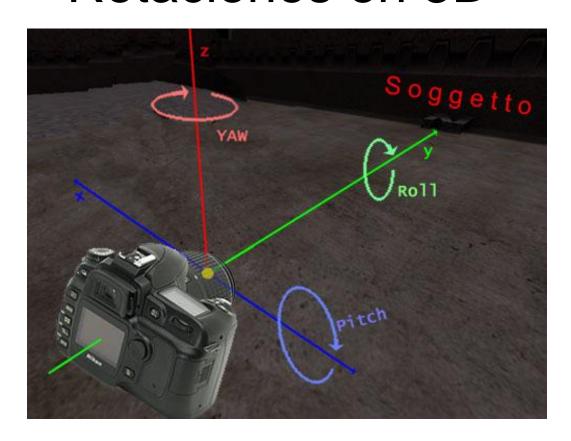
Matemáticas Aplicadas

Rotaciones en 3D.



Matemáticas Aplicadas

Rotaciones en 3D

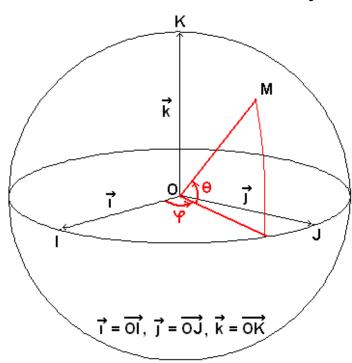


Coordenadas Esféricas

El problema se complica un poco cuando deseamos trabajar

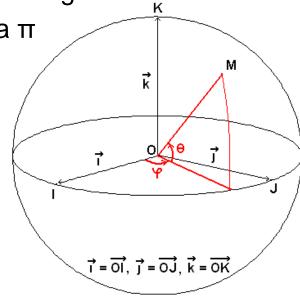
en 3 dimensiones.

Las coordenadas esféricas las utilizamos para definir la posición espacial de un punto mediante una distancia y 2 ángulos.



Coordenadas Esféricas

- Por lo que el punto p está representado por 3 magnitudes:
 - > el radio r, es la distancia desde el punto al origen.
 - \triangleright el ángulo polar o latitud θ , varía entre 0 a π
 - el ángulo azimuth φ, varía entre 0 a 2π.



$$0 \le r < \infty$$
 $0 \le \theta \le \pi$ $0 \le \varphi < 2\pi$

$$0 < \theta < \pi$$

$$0 \le \varphi < 2\pi$$

Coordenadas Esféricas

Transformación con las coordenadas cartesianas.

$$x = r \sin \theta \cos \varphi$$
 $y = r \sin \theta \sin \varphi$ $z = r \cos \theta$
$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

Con esto ya podemos diseñar en un videojuego 3D la cámara o el movimiento de componentes del mundo (balas, enemigos, etc.)

Las identidades trigonométricas son igualdades que involucran funciones trigonométricas y que nos pueden ayudar a la hora de minimizar términos, ya que una operación trigonométrica es muy costosa a la hora de utilizarla en el computador.

Propiedades básicas:

$$\operatorname{sen}(x) = \operatorname{sen}(x + 2\pi)$$
 $\operatorname{cos}(x) = \operatorname{cos}(x + 2\pi)$ $\operatorname{tan}(x) = \operatorname{tan}(x + \pi)$ $\operatorname{sen}(-x) = -\operatorname{sen}(x + \pi)$ $\operatorname{cos}(-x) = -\operatorname{cos}(x + \pi)$ $\operatorname{tan}(-x) = -\operatorname{tan}(x)$

> Propiedad de ángulo complementario:

$$\operatorname{sen}(x) = \cos\left(\frac{\pi}{2} - x\right) \qquad \cos(x) = \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2} - x\right)$$

Utilizando el teorema de Pitágoras:

$$\operatorname{sen}^{2}(x) + \cos^{2}(x) = 1$$

$$sen(x) = \sqrt{1 - cos^2(x)}$$
 $sen(x) = \frac{1}{\sqrt{1 + tan^{-2}(x)}}$

Matemáticas Aplicadas

Identidades trigonométricas

Identidades de ángulo doble:

$$sen2\theta = 2sen\theta\cos\theta
= \frac{2\tan\theta}{1+\tan^2\theta}
tan 2\theta = \frac{2\tan\theta}{1-\tan^2\theta}$$

$$cos 2\theta = cos^2\theta - sen^2\theta
= 2cos^2\theta - 1
= 1 - 2sen^2\theta
= \frac{1-\tan^2\theta}{1+\tan^2\theta}$$

Identidades del medio ángulo:

$$sen2\theta = 2sen\theta\cos\theta
= \frac{2\tan\theta}{1 + \tan^2\theta}
tan 2\theta = \frac{2\tan\theta}{1 - \tan^2\theta}
cos 2\theta = cos^2\theta - sen^2\theta
= 2cos^2\theta - 1
= 1 - 2sen^2\theta
= 1 - tan^2\theta
1 - tan^2\theta$$

Para más identidades trigonométricas:

http://es.wikipedia.org/wiki/Identidad_trigonométrica

Tarea

- Para plasmar los conocimientos re-aprendidos referente a la trigonometría, deben elegir uno de los siguientes temas y realizar un análisis matemático.
- > Análisis de un videojuego de Pool en 2D.
- > Diseño de Cámara en tercera persona con dinámica.
- Diseño de movimientos de componentes en 3D utilizando funciones trigonométricas.